

第 74 回未来医療セミナー

2013.7.8 18:00~19:00

大阪大学医学部講義棟 C 講堂

米国の Brain-machine interface (BMI) 最新情報です。

Noninvasive Neuroprosthetic Technologies to Restore Upper and Lower-Body Motor Function After Severe Paralysis

Jose L. Contreras-Vidal, Ph.D.

Director, Laboratory for Noninvasive Brain-Machine Interface Systems
Professor, Department of Electrical & Computer Engineering
University of Houston

In this lecture I will discuss a model-based approach to decoding motor, visual and imagined movement from scalp electroencephalography (EEG). Then, I will discuss examples of this approach to decoding dexterous reach-to-grasp movements. Finally, I will present recent data from an EEG-based brain-machine interface for the control of a lower-body robotic exoskeleton (NeuroRex) to restore walking after severe paralysis.

主催: 未来医療交流会

後援: 文部科学省橋渡し研究加速ネットワークプログラム

大阪大学「TR 実践のための戦略的高機能拠点整備」

厚生労働省早期・探索的臨床試験拠点整備事業

大阪大学医学部附属病院未来医療センター

大阪大学臨床医工学融合研究教育センター

連絡先: 未来医療交流会

(大阪大学医学部附属病院未来医療センター内)

Tel: 06-6879-6551, Fax: 06-6879-6538

E-mail: ctr.osakauniv@dem.med.osaka-u.ac.jp

MTR